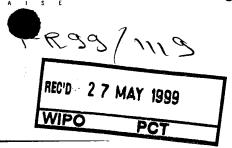
INPI
INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIETE
INDUSTRIELE

EU



BREVET D'INVENTION

CERTIFICAT D'UTILITÉ - CERTIFICAT D'ADDITION

COPIE OFFICIELLE

Le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle certifie que le document ci-annexé est la copie certifiée conforme d'une demande de titre de propriété industrielle déposée à l'Institut.

Fait à Paris, le 24 MARS 1999

Pour le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle Le Chef du Département des prévets

PRIORITY DOCUMENT SUBMITTED OR TRANSMITTED IN COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

Martine PLANCHE

NATIONAL DE NATIONAL DE LA PROPRIETE INDUSTRIELLE

TABLISSEMENT PUBLIC NATIONAL CREE PAR LA LOI Nº 51-444 DU 19 AVRIL 195



BREVET D'INVENTION, CERTIFICAT D'UTILITÉ

Code de la propriété intellectuelle-Livre VI



REQUÊTE EN DÉLIVRANCE

26	bis,	rue	de	Saint	Pétersbourg
20	000	D			A0

M. DES TERMES 422-515002

Confirmation	d'un	dépôt	par	télécopie
COMMITTIES	- 4	ocpor	~ .	w.ocep.c

Téléphone : 01 53 04 53 04 Télécopie : 01 42 93 59 30 Cet imprimé est à remplir à l'encre noire en lettres capitale - Réservé à l'INPI -NOM ET ADRESSE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE DATE DE REMISE DES PIÈCES 12 MAI 1998 À QUI LA CORRESPONDANCE DOIT ÊTRE ADRESSÉE Nº D'ENREGISTREMENT NATIONAL 98 05959-BREVATOME DÉPARTEMENT DE DÉPÔT 25 rue de Ponthieu 75008 PARIS DATE DE DÉPÔT 422-5/S002 2 DEMANDE Nature du titre de propriété industrielle n°du pouvoir permanent Bréférences du correspondant 01 53 83 94 00 demande divisionnaire brevet d'invention mande initiale BD 1223 transformation d'une demande certificat d'utilité de brevet européen date certificat d'utilité n° brevet d'invention X immėdiat Établissement du rapport de recherche différé Le demandeur, personne physique, requiert le paiement échelonné de la redevance Titre de l'invention (200 caractères maximum) PROCEDE D'INSCRIPTION DE RESEAUX DE BRAGG, APPAREIL POUR LA MISE EN OEUVRE DE CE PROCEDE ET DISPOSITIFS A RESEAUX DE BRAGG OBTENUS PAR CE PROCEDE. 3 DEMANDEUR (S) nº SIREN Forme juridique Nom et prénoms (souligner le nom patronymique) ou dénomination COMMISSARIAT A L'ENERGIE ATOMIQUE Etablissement de Caractère Scientifique Technique et Industriel. Nationalité (s) Française Adresse (s) complète (s) 31,33 rue de la Fédération FRANCE **75015 PARIS** oui non Si la réponse est non, fournir une désignation séparée 4 INVENTEUR (S) Les inventeurs sont les demandeurs requise antérieurement au dépôt : joindre copie de la décision d'admission requise pour la 1ère fois **5 RÉDUCTION DU TAUX DES REDEVANCES** 6 DÉCLARATION DE PRIORITÉ OU REQUÊTE DU BÉNÉFICE DE LA DATE DE DÉPÔT D'UNE DEMANDE ANTÉRIEURE nature de la demande pays d'origine 7 DIVISIONS antérieures à la présente demande SIGNATURE DU PRÉPOSÉ À LA RÉCEPTION SIGNATURE APRÈS ENREGISTREMENT DE LA DEMANDE À L'INPI 8 SIGNATURE DU DEMANDEUR OU DU MANDATAIRE et qualité de signataire - n° d'inscription) ou peru



DÉSIGNATION DE L'INVENTEUR

(si le demandeur n'est pas l'inventeur ou l'unique inventeur)

N° D'ENREGISTREMENT NATIONAL

DIVISION ADMINISTRATIVE DES BREVETS

26bis, rue de Saint-Pétersbourg

B 12960.3/PV 75800 Paris Cédex 08

Tél.: 01 53 04 53 04 - Télécopie: 01 42 93 59 30

TITRE DE L'INVENTION:

PROCEDE D'INSCRIPTION DE RESEAUX DE BRAGG, APPAREIL POUR LA MISE EN OEUVRE DE CE PROCEDE ET DISPOSITIFS A RESEAUX DE BRAGG OBTENUS PAR CE PROCEDE.

LE(S) SOUSSIGNÉ(S)

M. DES TERMES c/o BREVATOME 25 rue de Ponthieu 75008 PARIS

DÉSIGNE(NT) EN TANT QU'INVENTEUR(S) (indiquer nom, prénoms, adresse et souligner le nom patronymique) :

Pierre FERDINAND

96 rue des Martyrs de la Résistance

78800 HOUILLES

Sylvain MAGNE

35 rue des Pierrettes

92320 CHATILLON

Christophe MARTINEZ

40 rue de Chartres

91400 ORSAY

FRANCE

NOTA: A titre exceptionnel, le nom de l'inventeur peut être suivi de celui de la société à laquelle il appartient (société d'appartenance) lorsque celle-ci est différente de la société déposante ou titulaire.

Date et signature (s) du (des) demandeur (s) ou du mandataire

PARIS LE 12 MAI 1998

M. DES TERMES

422-51S002

PROCEDE D'INSCRIPTION DE RESEAUX DE BRAGG, APPAREIL
POUR LA MISE EN OEUVRE DE CE PROCEDE ET DISPOSITIFS A
RESEAUX DE BRAGG OBTENUS PAR CE PROCEDE

DESCRIPTION

5 DOMAINE TECHNIQUE

La présente invention concerne un procédé d'inscription de réseaux de Bragg (« Bragg gratings ») ainsi qu'un appareil pour la mise en oeuvre de ce procédé.

10 Elle s'applique à l'obtention d'un grand nombre de dispositifs à réseaux de Bragg et, en particulier, à la fabrication de réseaux de Bragg à saut de phase et haute sélectivité spectrale, à la surinscription d'un réseau de Bragg pour en effacer un autre, à la fabrication de cavités de Fabry-Pérot et à la fabrication de réseaux de Bragg à enveloppe de modulation d'indice prédéfinie, tant pour les fibres optiques que pour les guides optiques intégrés.

ÉTAT DE LA TECHNIQUE ANTÉRIEURE

de Bragg ont fait réseaux Les 20 apparition dans le domaine des fibres optiques il y a une vingtaine d'années. Auparavant, ces composants le domaine couramment utilisés dans étaient l'optique intégrée, en acousto-optique et dans les semi-conducteurs, par exemple dans les lasers 25 réparti (« Distributed réflecteur de Bragg Reflector lasers »).

Un réseau de Bragg classique se comporte comme un filtre spectral vis-à-vis de l'onde qui le traverse. Il réfléchit une bande de longueurs d'onde de largeur donnée (typiquement quelques centaines de picomètres) autour d'une valeur centrale de résonance λB dite longueur d'onde de Bragg. En transmission, par complémentarité, le spectre de l'onde guidée perd cette même bande de longueurs d'onde (voir la figure 1 sur laquelle les variations de la transmission T d'un réseau de Bragg classique sont représentées en fonction de la longueur d'onde λ , avec $\lambda B=1319$ nm).

Un réseau de Bragg а de nombreuses le principalement dans domaine applications, télécommunications (par exemple pour le multiplexage, les dispositifs d'insertiondémultiplexage, extraction (« add-drop devices »), les lasers à contreréaction répartie (« Distributed Feed Back lasers »). Réalisé dans une fibre optique, ce réseau de Bragg a aussi révolutionné le domaine des capteurs à fibres optiques grâce à son rôle de transducteur (par exemple pour les températures et les allongements).

On connaît les réseaux de Bragg classiques, formés par une modulation sinusoïdale simple dont la réponse spectrale est donnée sur la figure 1, et des réseaux de Bragg évolués dans lesquels la modulation sinusoïdale est modifiée pour permettre la création de filtres de formes spectrales particulières : on a ainsi la possibilité d'améliorer les réseaux de Bragg classiques suivant le domaine d'application considéré ou les besoins, voire même de réaliser de nouveaux composants.

En pratique, la réalisation d'un réseau de Bragg évolué nécessite un procédé et un appareil ayant

5

10

15

20

25

un certain nombre de qualités. Les problèmes à résoudre sont les suivants :

- l'appareil doit permettre de réaliser un réseau de Bragg conforme au résultat théorique attendu,
- 5 le procédé de fabrication que l'on met en oeuvre avec l'appareil doit permettre d'avoir accès à un certain nombre de paramètres qui entrent en jeu lors de la réalisation des réseaux de Bragg,
- des inscriptions successives de deux réseaux de Bragg
 par le même protocole doivent donner le même résultat,
 - le procédé et l'appareil doivent être simples et permettre à toute personne travaillant dans ce domaine d'obtenir le réséau de Bragg recherché, et
- 15 pour pouvoir être commercialisé, l'appareil doit être peu coûteux et permettre la réalisation de diverses familles de réseaux de Bragg à un prix peu élevé.

EXPOSÉ DE L'INVENTION

La présente invention a pour but de 20 résoudre les problèmes précédents.

L'invention a tout d'abord pour objet un procédé d'inscription, dans un substrat transparent formant guide de lumière, notamment dans une fibre optique, d'un réseau de Bragg formant un qui d'une onde lumineuse spectral vis-à-vis traverse, procédé selon lequel on transfère par phénomène de photosensibilité, dans ledit substrat, la figure des interférences entre deux faisceaux lumineux angulairement décalés, de même longueur d'onde cohérents, ce procédé étant caractérisé en ce que au moins l'un desdits faisceaux lumineux est divisé en au

25

moins deux sous-faisceaux présentant un décalage de phase l'un par rapport à l'autre.

Selon un premier mode de mise en oeuvre particulier du procédé objet de l'invention, la figure des interférences est transférée selon une configuration à séparation d'amplitude.

Selon un deuxième mode de mise en oeuvre particulier, la figure des interférences est transférée selon une configuration à séparation du front d'onde.

L'invention concerne aussi un appareil pour la mise en oeuvre du procédé objet de l'invention, cet appareil étant caractérisé en ce qu'il comprend :

- au moins une lame de phase apte à créer, entre au moins deux sous-faisceaux, un décalage de phase grâce à une différence de chemin optique, et
- un moyen de réglage de la position de la lame de phase, ce moyen de réglage ayant au moins deux degrés de liberté, l'un étant un degré de liberté angulaire prévu pour régler la valeur du décalage de phase et l'autre étant un degré de liberté de translation prévu pour régler la position du décalage de phase dans le faisceau lumineux formé par les deux sousfaisceaux.

L'appareil objet de l'invention est simple 25 quant à sa constitution, son réglage et son utilisation, et a une grande souplesse d'emploi.

Selon un premier mode de réalisation particulier de l'appareil objet de l'invention, cet appareil comprend en outre des moyens interférométriques à deux ou trois miroirs pour le transfert de la figure des interférences selon une configuration à séparation d'amplitude.

5

10

15

20

Selon un deuxième mode de réalisation particulier, cet appareil comprend en outre des moyens interférométriques à prisme ou à miroir replié de Lloyd pour le transfert de la figure des interférences selon une configuration à séparation du front d'onde.

L'invention concerne aussi :

- un réseau de Bragg à saut de phase et haute sélectivité spectrale obtenu par le procédé objet de l'invention, le décalage de phase que présentent les deux sous-faisceaux étant avantageusement égal à π ,
- un réseau de Bragg obtenu par le procédé objet de l'invention, ce réseau de Bragg étant identique à un réseau de Bragg pré-inscrit et étant inscrit sur ce dernier, à la même position, avec un changement de phase de π sur toute la longueur du réseau pré-inscrit, pour effacer ce dernier en totalité ou en partie afin d'obtenir un coefficient de réflexion donné,
- une cavité de Fabry-Pérot délimitée par deux réseaux
 de Bragg spatialement espacés, ces deux réseaux de Bragg étant obtenus par le procédé objet de l'invention,
- un réseau de Bragg à enveloppe de modulation d'indice déterminée notamment un réseau de Bragg apodisé,
 obtenu par le procédé objet de l'invention par inscriptions successives de deux réseaux de Bragg comprenant des parties en opposition de phase, la sur-inscription d'un réseau de Bragg sur l'autre se faisant durant des temps variables, pour un positionnement variable du décalage de phase et pour une valeur variable de ce dernier, la position du

5

décalage de phase étant par exemple déplacée avec un mouvement programmable.

BRÈVE DESCRIPTION DES DESSINS

La présente invention sera mieux comprise à la lecture de la description d'exemples de réalisation donnés ci-après, à titre purement indicatif et nullement limitatif, en faisant référence aux dessins annexés sur lesquels :

- la figure 1, déjà décrite, montre les variations de la transmission d'un réseau de Bragg classique en fonction de la longueur d'onde,
 - la figure 2 illustre schématiquement le schéma d'interférences de deux ondes planes sans lame de phase,
- o la figure 3 illustre schématiquement le schéma d'interférences de deux ondes planes en présence d'une lame de phase,
 - la figure 4 illustre schématiquement des lames de phase placées en série,
- la figure 5 illustre schématiquement une lame de phase courbe,
 - la figure 6 illustre schématiquement une lame de phase formée par une lentille,
- la figure 7 illustre schématiquement une lame de
 phase à changement d'indice,
 - la figure 8 illustre schématiquement une lame de phase inclinée par rapport à un faisceau lumineux incident,

10 ,

- la figure 9 illustre schématiquement un dispositif de support de lame de phase utilisable dans l'invention,
- o la figure 10 illustre schématiquement un procédé d'inscription à séparation d'amplitude d'un réseau de Bragg à saut de phase conformément à l'invention, dans le cas d'un montage par irradiation transverse,
 - la figure 11 illustre schématiquement un procédé d'inscription à séparation du front d'onde d'un réseau de Bragg à saut de phase conformément à l'invention, utilisant la méthode du prisme,
 - la figure 12 illustre schématiquement un procédé d'inscription également à séparation du front d'onde d'un réseau de Bragg à saut de phase conformément à l'invention, utilisant un miroir de Lloyd,
 - la figure 13 montre les variations de la transmission d'un réseau de Bragg avec un saut de phase en fonction de la longueur d'onde,
 - la figure 14 illustre schématiquement une double réflexion partielle dans un réseau de Bragg autour d'un changement de phase dû à une cavité,
 - la figure 15 illustre schématiquement le couplage de modes propagatif et contra-propagatif dans un réseau de Bragg à saut de phase,
 - la figure 16 illustre schématiquement un exemple d'une modulation d'indice à enveloppe linéaire, et
- o la figure 17 illustre schématiquement un exemple d'une modulation d'indice apodisée par une courbe gaussienne.

5

10

15

20

EXPOSÉ DÉTAILLÉ DE MODES DE RÉALISATION PARTICULIERS

Conformément à la présente invention, engendre des interférences avec un ou une pluralité de déphasages grâce à un ou une pluralité d'éléments optiques déphasants ou lames de phase.

On considère d'abord (figure 2) simple de deux ondes lumineuses planes O1 et O2, issues d'un même faisceau lumineux et sans lame de phase. Les champs électriques de ces deux ondes sont notés $ec{ ilde{E}}_1$ et \vec{E}_2 , les plans d'onde correspondants P_1 et P_2 et les 10 vecteurs d'onde correspondants \vec{k}_1 et \vec{k}_2 . le module de \vec{k}_1 et \vec{k}_2 est noté k, celui de \vec{E}_1 et \vec{E}_2 est noté ξ_0 . L'intensité I(z) résultant de l'interférence de ces deux ondes sur l'axe Oz de la figure 2 est de la forme :

$I(z) = 2.\xi_0^2.[1 + \cos(2k \sin(\Psi).z)]$

La période de la modulation ainsi créée dépend de l'angle ψ que font les vecteurs d'onde k_1 et \vec{k}_2 par rapport à l'axe OZ d'observation des franges d'interférence.

franges sombres La succession de brillantes peut être transférée dans un guide d'onde par un phénomène photosensible dont l'efficacité dépend de nombreux paramètres tels que le type du matériau du quide, la puissance des faisceaux d'inscription, temps d'exposition par exemple. On est ainsi capable d'inscrire un réseau de Bragg dans le guide.

5

15

20

On considère maintenant les interférences de ces deux ondes lorsqu'une lame de phase 2 est disposée sur le trajet de l'onde O_2 parallèlement au plan d'onde P_2 conformément à l'invention. On reprend les mêmes notations que précédemment en tenant compte de l'effet de la lame sur \vec{E}_2 (figure 3).

On voit deux zones I et II correspondant à deux sous-faisceaux parallèles formés par l'onde Ozaprès qu'elle ait traversé la lame 2 dont l'épaisseur en regard de la zone II est supérieure à l'épaisseur en regard de la zone I. L'intensité I(z) devient alors :

I(z)=2 ξ_0^2 (1+cos (2k sin(Ψ)z)) pour 0<z<z_t | I(z)=2 ξ_0^2 (1+cos (2k sin(Ψ)z+ΔΦ)) pour z_t<z<z_t

Le changement ou décalage de phase ΔΦ introduit par la lame de phase dans l'un des deux faisceaux associés aux ondes se retrouve dans la modulation d'intensité qui va générer le réseau de Bragg.

Sur Oz l'abscisse de changement de phase 20 est déterminée par la position relative de la lame 2 par rapport au faisceau O₂. Cette abscisse z_t peut donc être modifiée très facilement par translation de la lame suivant un axe y parallèle à cette lame. On voit que la zone des interférences est délimitée par les 25 abscisses O et z_f sur l'axe Oz.

La valeur $\Delta\Phi$ est déterminée par la différence de chemin optique dans la lame entre les zones I et II. Cette lame peut être réalisée de manière à avoir $\Delta\Phi$ = π . De plus cette valeur peut être très simplement modifiée par rotation de la lame selon un

30

5

angle θ pour incliner cette lame par rapport au faisceau O_2 .

Conformément à l'invention, on peut aussi faire interférer deux ondes avec changements de phase multiples : de même que sur la figure 3 une lame de phase comportant une marche induit un déphasage dans la figure d'interférence, de même il est possible de placer dans l'un O₃ des deux faisceaux (par exemple ultraviolets) qui interfèrent une série de lames 4, 6, 8 disposées les unes à la suite des autres (figure 4). On obtient alors une figure d'interférence avec une série de changements de phase correspondant à des marches respectives 10, 12, 14 des lames 4, 6, 8.

Une autre solution est de réunir cette série de lames en une seule lame qui induit une série de déphasages par de multiples changements de chemin optique (lame en escalier).

On explique maintenant la réalisation d'une lame de phase. Le matériau qui constitue cette lame doit être transparent à la (ou aux) longueur(s) d'onde qui va (ou vont) servir à l'inscription du réseau de Bragg par photosensibilité dans un guide de lumière.

Dans ce qui suit, on présente la réalisation d'une lame à changement de phase unique mais on pourrait réaliser d'une manière semblable des lames induisant une pluralité de changements de phase.

La lame, ou élément optique déphasant, la plus facile à réaliser et la plus pratique à utiliser est une lame parallélépipédique. Lorsqu'elle est introduite dans un faisceau, le front d'onde d'entrée est conservé à la sortie avec seulement un ou plusieurs déphasages supplémentaires résultant d'au moins deux chemins optiques différents (figure 3).

5

10

15

20

25

Pour certaines applications de l'invention, on peut avoir besoin d'une lame non parallélépipédique en vue d'adapter la configuration de cette lame au front d'onde du faisceau à déphaser. On peut par exemple avoir besoin d'un changement de phase sans changement des caractéristiques de propagation d'un faisceau non parallèle dans lequel est introduit la lame : à titre d'exemple (figure 5) on peut réaliser faces 11 9 délimitée par deux une cylindriques coaxiales; grâce à transition la chemin optique symbolisée par la ligne 15, une telle lame, placée dans un faisceau qui converge sur l'axe commun aux faces, induit sur le faisceau un déphasage comme dans l'exemple de la figure 3.

On peut aussi avoir besoin d'un changement de phase avec changement des caractéristiques de propagation du faisceau. Pour ce faire on peut par exemple utiliser une lentille que l'on peut considérer comme une lame non parallélépipédique. L'introduction du changement de phase se fait alors par le même principe que précédemment. Dans l'exemple de la figure 6 on voit une lentille cylindrique 16 qui focalise un faisceau tout en lui appliquant un saut de phase grâce à la transition de chemin optique symbolisée par la ligne 17.

Le saut de phase dans la lame peut être obtenu par changement d'épaisseur de celle-ci. On peut procéder par gravure d'une ou plusieurs parties de la lame ou par dépôt d'une ou plusieurs couches sur une ou En considérant par plusieurs parties de la lame. exemple une lame à deux zones d'épaisseurs respectives le front d'onde est déformé après avoir e_1 et e_2 , déphasage fait du du lame, traversé la

5

10



 $\Delta\Phi$ = $(2\pi/\lambda)$ (n - 1) (e₂ - e₁) où n est l'indice du matériau de la lame et λ la longueur d'onde du faisceau qui traverse celle-ci.

On peut aussi utiliser une lame d'épaisseur e_2 que l'on introduit sur une certaine épaisseur du faisceau perpendiculairement aux plans d'onde de celuici (d'où $e_1=0$).

L'indice de propagation de l'onde dans une ou plusieurs parties de la lame peut aussi être modifié pour induire un ou plusieurs changements de 10 optique et donc un ou plusieurs sauts de Considérons par exemple une lame d'épaisseur e et d'indice n. Si l'indice devient n' sur une épaisseur e' la / figure 7 montre le on comme nombre entier). $e'(n'-n) = (2k + 1)\lambda / 2$ (k: Cependant, 15 lors d'une inclinaison de la lame (ce qui permet de régler le déphasage), les deux faisceaux ne « voient » pas le même indice et sont donc déviés différemment. Il convient donc d'utiliser une lame de phase à changement 20 d'indice sous incidence normale.

Dans le cas d'une lame à changement possible d'obtenir d'épaisseur, il est différentes valeurs de déphasage en changeant l'angle d'inclinaison θ de la lame par rapport au faisceau sans y induire de séparation angulaire. L'inclinaison ou rotation peut se faire autour d'un axe A (figure 8) qui est parallèle aux arêtes de la marche qui délimite le saut de phase ou autour d'un axe B perpendiculaire aux arêtes de la marche et dans un plan parallèle aux deux faces de la lame.

5

25

Le déphasage s'écrit en fonction de θ et de θ ', avec θ '=arc sin $(\frac{\sin\theta}{n})$, $\Delta e=e_2-e_1$ étant l'épaisseur du dépôt :

$$\Delta \Phi = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \Delta e \cdot \left[\frac{n}{\cos \theta'} - \frac{1}{\cos \theta} + \sin \theta \cdot (tg\theta - tg\theta') \right]$$

A titre d'exemple, on peut effectuer un dépôt de silice fondue sur une lame de silice fondue de qualité optique (qualité de surface : $\lambda/10$) pour une utilisation à $\lambda=244$ nm. Afin d'obtenir une variation de $\pm\pi$ sur la valeur initiale du déphasage (égale à π) pour une variation angulaire de $\pm45^\circ$, on choisit l'ordre k=4. L'épaisseur $\Delta e=e_2-e_1$ du dépôt a donc pour valeur :

$$(2k + 1) \frac{\lambda}{2(n - 1)} = 2,15 \mu m$$

avec n=1,51148 à 244 nm.

5

10

15

20

On a représenté sur la figure 9 un dispositif 18 de support d'une lame de phase permettant l'introduction de celle-ci dans un faisceau. Ce dispositif comprend des moyens de réglage qui lui donnent divers degrés de liberté. L'ordre d'empilement de ces moyens de réglage est arbitraire. Dans l'exemple représenté, six moyens de réglage 19-1 correspondant à six degrés de liberté α , β , θ , γ , z et x qui sont indiqués sur la figure 9 (« y », « z » : translations suivant des axes perpendiculaires y et z ; « x » : translation suivant un axe x perpendiculaire à y et à z ; « α », « β » et « θ » : rotations autour d'axes respectivement parallèles à У, Cependant suivant la configuration de la lame, suivant



le front d'onde du faisceau incident et suivant le montage interférométrique dans lequel il doit être inséré, le dispositif de support peut avoir plus ou moins de degrés de liberté (z n'est par exemple pas indispensable).

Afin de faciliter l'emploi du dispositif de support un ou plusieurs moyens de réglage sont relié à un ou plusieurs moteurs commandés par un logiciel.

A titre d'exemple on peut régler une lame 10 parallélépipédique grâce à cinq degrés de liberté :

- \circ α et β pour assurer la bonne verticalité des arêtes 22 du saut de matière, chose que l'on peut aussi obtenir par construction,
- o x pour positionner la lame dans le faisceau,
- θ pour régler la valeur du déphasage,
 - y pour régler la position du saut de phase dans le réseau de Bragg.

On considère maintenant l'introduction d'un appareil conforme à l'invention dans un montage interférentiel. On a choisi de présenter des montages d'inscription de réseaux de Bragg dans des fibres optiques (par exemple des fibres dont le coeur est dopé au GeO₂) mais l'invention s'applique aussi à l'inscription de réseaux dans des guides optiques intégrés.

Dans les exemples qui suivent, on montre différentes configurations de montages interférentiels avec l'introduction d'un dispositif à lame de phase permettant l'introduction d'un changement de phase unique dans un réseau de Bragg. On considère deux configurations d'inscription d'un réseau de Bragg. La première est une configuration de séparation d'amplitude dans laquelle les deux faisceaux sont

5

20

25

séparés en ce qui concerne l'énergie mais conservent la même forme. La deuxième est une configuration de séparation du front d'onde.

Nous distinguons deux montages pour la configuration de séparation d'amplitude. Le premier correspond au montage holographique décrit dans le document (10) qui comme les autres documents cités par la suite est mentionné à la fin de la présente description.

Le deuxième correspond au montage à trois miroirs (voir le document (1)). Dans ces deux cas, une lame séparatrice 24 (figure 10) divise un faisceau lumineux 26 en deux faisceaux identiques 28 et 30. Un système interférométrique à deux ou trois miroirs (deux 34 dans l'exemple de la figure 10) miroirs 32 et superpose au niveau de la fibre 36 ces deux faisceaux angle Y déterminé. qui font un 30 interférences ainsi créées inscrivent le réseau dans la fibre par l'intermédiaire de lentilles cylindriques de focalisation 38 et 40. Il faut placer la lame de phase 42 dans l'un des deux faisceaux qui interfèrent.

D'une manière générale, l'inconvénient du montage de séparation d'amplitude tient à ce qu'il faut régler la lame de phase à chaque modification de la longueur d'onde de Bragg car l'orientation du faisceau d'insolation s'en trouve modifiée. Pour s'affranchir de il faut que le dispositif inconvénient soit commandé, support de la lame de représenté) suivant les degrés de liberté y et θ (voir plus haut), par un programme prenant en compte les mouvements des faisceaux du montage qui sont nécessaires au réglage de la longueur d'onde de Bragg.

5

10

15

20

25

On considère maintenant des configurations de séparation du front d'onde et tout d'abord montage interférométrique à prisme. Il convient noter que la méthode de séparation du front d'onde offre l'avantage de pouvoir placer la lame de phase juste après le système d'expansion du faisceau, avant la séparation du front d'onde. Un avantage important de cette configuration tient à ce que le décalage de phase rotation de la être réglé, par peut indépendamment du réglage de la longueur d'onde de est obtenu par rotation du système qui interférométrique.

La méthode d'inscription par prisme (voir le document (8)) est schématiquement illustrée par la figure 11 où un faisceau étendu 44 est « replié sur lui même » par réflexion sur une face du prisme 46. Sur la figure 11 la référence 48 représente une lentille voit que la détermination de cylindrique. On longueur d'onde de Bragg, fixée par l'inclinaison des deux faisceaux qui interférent, peut être réglée par rotation du prisme, contre lequel est placée la fibre se fait autour d'un 36. Si cette rotation perpendiculaire au plan de la figure et passant par le saut de phase projeté dans la fibre optique, alors la lame de phase 42 placée sur la trajectoire du faisceau 44, avant la lentille 48, n'a pas à être réglée pour les différentes positions du prisme.

On peut aussi utiliser une méthode de séparation du front d'onde qui utilise un miroir de Lloyd (voir le document (11)) et qui est illustrée par la figure 12. Afin de permettre une plus grande flexibilité dans le réglage des paramètres, on utilise un deuxième miroir de renvoi, symétrique du miroir de

5

10

15

20

25

Lloyd par rapport au centre du réseau, ainsi qu'un système d'acquisition de type caméra CCD, sensible au rayonnement ultraviolet et en particulier à la longueur d'onde d'inscription (244 nm dans notre cas), permettant la visualisation et le réglage des faisceaux d'inscription.

Afin d'inscrire un réseau de Bragg par photosensibilité dans une fibre optique 36, on emploie avantageusement un laser à argon doublé en fréquence 50 qui émet un faisceau 52 de longueur d'onde 244 nm mais d'autres raies du laser, voire d'autres lasers tels qu'un laser excimère KrF ou un laser YAG dopé néodyme quadruplé en fréquence, peuvent également être utilisés.

Le faisceau 52 est réfléchi par une série 15 de miroirs tels que le miroir 54 puis est filtré et étendu par deux télescopes, l'un sphérique 56 et avoir traversé un l'autre cylindrique 58 après périscope 60. Le faisceau traverse ensuite la lame de phase 42 placée sur un dispositif de support 61 à 20 plusieurs degrés de liberté. Le faisceau, dont le front d'onde a été modifié, est ensuite focalisé par une lentille cylindrique 62 dans le coeur de la fibre optique 36. Celle-ci se trouve au bord du miroir de Lloyd 64, qui « replie » les deux demi-parties de 25 faisceau sur elles-mêmes. Ainsi, le faisceau crée des interférences focalisées dans le coeur de la fibre, sur une longueur définie par la position d'un cache 66. La miroir 64 et le. cylindrique 62 lentille respectivement placés sur deux platines de rotation 63 30 et 65 qui peuvent être avantageusement motorisées. Leur au faisceau détermine orientation par rapport longueur d'onde de Bragg du réseau inscrit. Notons que

5



la polarisation du faisceau laser est verticale (normale au plan de travail).

Un second miroir 68, placé symétriquement par rapport au centre du réseau à inscrire, permet de visualiser la répartition d'intensité inscrivant le réseau. Quand le faisceau est focalisé légèrement audessus de la fibre, le second miroir renvoie un faisceau divergent semblable à celui qui se propage sans réflexion. Ces deux parties de faisceau collimatées par un lentille cylindrique jouant le rôle inverse de la lentille 62 et sont finalement analysées par une caméra CCD 72 munie d'un objectif 74 de grandissement approprié.

La répartition d'intensité dans le plan de la caméra CCD est caractéristique de l'enveloppe de la 15 d'intensité des deux répartition demi-parties faisceau sur la ligne de focalisation au niveau du A condition de pouvoir corriger miroir de Lloyd. l'effet de la diffraction de Fresnel entre le réseau et 20 la caméra, on peut, à partir de cette répartition, l'enveloppe de l'intensité du déterminer générant le réseau de Bragg. C'est cette propriété du montage qui permet de régler le positionnement (par l'intermédiaire du degré de liberté y) du ou des sauts de phase dans le réseau avec un contrôle optimum grâce 25 à la figure de diffraction générée par les effets de bord relatifs à chaque saut d'épaisseur de la lame de phase. Lorsque ce réglage est fait, on focalise le faisceau laser dans la fibre optique et l'inscription du réseau de Bragg désiré peut commencer. 30

On va maintenant donner différentes applications de l'invention à la réalisation de dispositifs à réseaux de Bragg.

A. L'invention s'applique à la fabrication de réseaux de Bragg à saut de phase, à haute sélectivité spectrale.

L'une des améliorations du réseau de Bragg a consisté à faire apparaître, dans la bande de longueur d'onde réfléchie, une fine bande secondaire de transmission appelée second pic de transmission. Le composant correspondant, généralement appelé « réseau de Bragg à saut de phase », permet ainsi de transmettre une longueur d'onde bien précise du spectre initial de l'onde guidée dans la bande de longueur d'onde réfléchie (voir la figure 13 à comparer à la figure 1).

Les applications d'un tel composant sont multiples dans les différents domaines où les réseaux Bragg classiques sont employés. Il permet réalisation de lasers accordables et de diodes-lasers. l'utiliser dans les svstèmes aussi multiplexage et de démultiplexage en longueur d'onde. De plus sa très grande sélectivité en longueur d'onde en fait un transducteur plus performant que les réseaux classiques. Enfin il constitue un composant nouveau, de caractéristiques propres, qui peut être appliqué de manière simple à la résolution de nombreux problèmes d'optique guidée.

Afin de réaliser ce second pic de transmission, plusieurs techniques ont été mises au point. Toutes reprennent le principe de base d'un désaccord de phase entre deux parties d'un réseau de Bragg classique. L'onde guidée 76 (figure 14) qui traverse un réseau de Bragg classique 78 est réfléchie autour de la longueur d'onde de Bragg $\lambda_{\rm Bragg}$, car la modulation de période Λ qui forme le réseau réfléchit de manière distribuée l'onde en phase autour d'une

5

10

15

20

25



longueur d'onde de résonance (c'est-à-dire λ_{Bragg}) donnée par la relation $\lambda_{\text{Bragg}} = 2n.\Lambda$. Il apparaît un phénomène d'interférences constructives tout le long du réseau.

Si l'on forme un changement de phase au centre d'un tel réseau classique (n : indice effectif du mode), les deux moitiés de celui-ci interfèrent de manière destructive l'une par rapport à l'autre. La longueur d'onde ainsi sélectionnée ne peut plus se réfléchir, elle est transmise dans le second pic. Pour que la transmission ait lieu à λ_{Bragg} les deux parties qui interférent doivent « voir » un déphasage total $\Delta \phi$ égal à π (modulo 2π), d'où le nom de « réseau de Bragg à saut de phase de π ».

Si l'on intercale au milieu du réseau une cavité résonante 80 de longueur telle que le déphasage total induit ait une valeur égale à π , on peut obtenir l'effet désiré. Alors on parle généralement d'un saut de phase de $\pi/2$, déphasage dû à la traversée de la cavité. On parle aussi de déphasage de $\lambda/4$, valeur de la largeur optique de la cavité nécessaire pour produire un déphasage aller-retour de π .

On peut aussi former un réseau à changement de phase. Dans ce cas, le désaccord de phase n'est plus dû à une cavité mais au changement même de la phase de la modulation périodique qui forme le réseau. Le résultat est alors identique : pour deux modulations déphasées de π l'une par rapport à l'autre, un pic de transmission apparaît à la longueur d'onde de Bragg. Dans le cas d'une modulation d'indice d'amplitude Δn_0 de période Λ suivant une abscisse z et pour un réseau

15

20

25

de longueur L, avec au centre un déphasage $\Delta\Phi$, la modulation d'indice a la forme suivante :

$$\Delta n(z) = \Delta n_0 \cdot \cos(\frac{2\pi}{\Lambda}z + \Phi_1)$$
 pour $0 < z < \frac{L}{2}$

$$\Delta n(z) = \Delta n_0 \cdot \cos \left(\frac{2\pi}{\Lambda} z + \Phi_1 + \Delta \Phi\right)$$
 pour $\frac{L}{2} < z < L$

On étudie maintenant la réponse spectrale d'un réseau de Bragg à saut de phase. On considère le cas d'une modulation périodique de l'indice de propagation dans le coeur d'une fibre optique. La modulation de l'indice est représentée par la formule :

10
$$\Delta n(z) = \Delta n_0 \cos \left(\frac{2\pi}{\Lambda} z + \Phi(z) \right)$$

avec $\Phi(z)=0$ pour $0 < z < z_t$ et $\Phi(z)=\Delta \Phi$ pour $z_t < z < z_t$.

On considère maintenant les modes propagatifs et contra-propagatifs A⁺ et A⁻. La modulation de l'indice va jouer le rôle d'une perturbation entraînant un couplage des deux modes. Cela se traduit au travers des équations de couplage :

$$\frac{dA^{-}}{dz} = j\Omega A^{+} e^{i[2\Delta\beta \cdot z + \Phi(z)]}$$

$$\frac{dA^{+}}{dz} = j\Omega A^{-}e^{-i[2\Delta\beta \cdot z + \Phi(z)]}$$

 Ω est le coefficient de couplage à la longueur d'onde 20 $\lambda,$ dans une fibre de facteur de confinement η

5

22

(proportion d'énergie guidée dans le coeur et intéragissant avec le réseau) : $\Omega = \frac{\pi \Delta n_0}{\lambda} \; \eta$

 $\Delta \beta$ représente l'accord de phase entre la longueur d'onde de propagation et celle de résonance (n étant l'indice de propagation) : $\Delta \beta = \frac{2\pi}{\Lambda} - \frac{4\pi n}{\lambda}$

Considérons maintenant les deux réseaux de Bragg classiques juxtaposés à l'abscisse $z=z_{\epsilon}$ avec un saut de phase $\Delta\Phi$. On résout le système d'équations dans les deux zones avec les conditions aux limites définies dans la figure 15 :

$$A_1^+(0) = 1$$
 $A_2^-(z_t) = 0$
 $A_1^+(z_t) = A_2^+(z_t)$ $A_1^-(z_t) = A_2^-(z_t)$

La valeur de $\left|A_2^*(z_t)\right|^2$ fournit alors l'expression de la transmission spectrale du réseau en fonction de la longueur d'onde, de la modulation d'indice Δn_0 , du déphasage $\Delta \Phi$ et des longueurs respectives des deux zones $l=z_t$ et $l'=z_f-z_t$. On montre que la transmission d'un réseau à saut de phase unique s'écrit :

$$T\left(\lambda,\Delta n_{0},\Delta\Phi,1,1'\right) = \frac{\gamma^{4}}{\Gamma^{2} + \left(C_{1} - \Gamma\right)\left[C_{1} - \Gamma\left(1 - 2\cos(\Delta\Phi)\right)\right] + C_{2}\left(C_{2} - 2\Gamma\sin(\Delta\Phi)\right)}$$

20 avec :
$$\gamma^2 = \Omega^2 - \Delta \beta^2$$
 L=1+1'
 S=sinh(γ .1).sinh(γ .1') C₁= γ^2 cosh(γ L)
 $\Gamma = \Omega^2$ S C₂= $\Delta \beta \gamma$ sinh(γ L)

10

On peut aisément vérifier que pour $\Delta\Phi$ =0 on retrouve bien la formule typique de transmission du réseau de Bragg uniforme.

Si $\Delta\Phi{=}\pi$ et l=l' la formule se simplifie et $\,$ 1'on obtient :

$$T = \frac{\gamma^4}{\Delta\beta^2 \left(\Delta\beta^2 \cosh^2(\gamma L) + \gamma^2 \sinh^2(\gamma L) - 2\Omega^2 \cosh(\gamma L)\right) + \Omega^4}$$

On remarque que si l'on se place à la longueur d'onde de résonance, $\Delta\beta=0$, on a alors T=1 quelles que soient les valeurs de Δn_0 et de L.

10 Si $\Delta\Phi=\pi$ et $l\neq l'$ la valeur de la transmission à la longueur d'onde de Bragg n'est plus égale à l'unité. On a :

$$T(\lambda_{Bragg}) = \frac{1}{\cosh^2[\Omega(1-1')]}$$

Ainsi le déplacement transverse de la lame de phase dans le faisceau d'inscription permet-il de changer précisément la valeur du coefficient de transmission du filtre à λ_{Bragg} .

 $\mbox{Si } \Delta \Phi \neq \pi \mbox{ la position du pic secondaire en } \\ \mbox{transmission n'est plus accordée sur la longueur d'onde} \\ \mbox{20 de Bragg.}$

Différentes méthodes sont déjà connues pour la fabrication des réseaux à saut de phase en particulier la méthode qui utilise des masques à changement de phase. Dans le document (4) la méthode utilisée est la lithographie à doublage spatial de fréquence (SFDL) : un réseau est tout d'abord réalisé sur un masque grâce au système de projection de

faisceau d'électrons (EBES) puis le réseau de Bragg est inscrit dans le guide par SFDL. Dans le document (7) le réseau de Bragg à saut de phase est inscrit grâce à la méthode du masque de phase. Le masque est constitué d'un réseau avec un saut de phase dans sa période de modulation, qui est transmis par photosensibilité dans le coeur de la fibre et la valeur du saut de phase dans le réseau de Bragg est' fixée par celle du réseau du Avec cette deuxième méthode connue masque. paramètres ne sont pas modifiables de façon directe et le coût d'une réalisation bien spécifique limitée est très élevé car il faut créer un masque pour chaque position spectrale du réseau.

On indique maintenant des avantages de l'invention pour fabriquer ces réseaux à saut de phase dans des fibres optiques (mais l'invention s'applique aussi aux guides optiques intégrés) :

« flexibilité » 1. Grande de fabrication : l'ajustement de la fonction de transfert transmission du réseau à saut de phase, à savoir niveau de transmission et la position spectrale du pic, est réglé de façon simple et décorrélée. Le premier réglage (transmission) se fait par le décalage de la lame par rapport au demi-front d'onde d'insolation (degré de liberté et le second (position spectrale) par rotation de la lame par rapport au faisceau (degré de liberté α ou θ). La longueur d'onde de Bragg du réseau inscrit est indépendante de la lame. Celle-ci peut donc permettre de réaliser le spectre recherché à n'importe quelle position dans la bande de longueur d'onde habituelle pour de telles applications. C'est l'avantage

5

10

15

20

25

principal qu'offre le procédé objet de l'invention par rapport à la méthode du masque de phase. De plus comme l'invention n'influe que sur la phase, tout type de réseau peut être inscrit (par exemple réseau à pas de modulation variable ou réseau apodisé).

- 2. Maîtrise du résultat : le réglage des différents paramètres se fait grâce à des mouvements de la lame (avec des platines de rotation et de translation avantageusement motorisées). Comme ces mouvements peuvent être quantifiés très précisément, l'appareil permet une très bonne maîtrise de la réalisation du réseau.
- 3. Reproductibilité du processus de réalisation : elle est aussi bonne que celle d'un réseau de Bragg classique inscrit par un montage interférométrique car la réalisation d'un réseau à saut de phase se fait en une seule étape.
- 4. Facilité de mise en oeuvre : la mise en oeuvre 20 de l'appareil est très simple, il suffit de le placer dans le faisceau d'inscription et procéder aux réglages d'ajustement par les platines de mouvement. Tout pour comme méthode du masque de phase, l'inscription 25 réseau se fait en une seule étape ce qui est ici aussi un avantage important face aux autres méthodes.
 - 5. Coût de réalisation: le coût de l'appareil n'est pas très élevé car la fabrication de la lame de phase par dépôt n'est pas chère et son montage sur les platines de mouvement est relativement simple. Comme, de plus, l'appareil permet d'inscrire toutes les longueurs d'onde

5

10

15

possibles on peut le juger comme très rentable. L'appareil est aussi économiquement intéressant car il permet de réaliser d'autres composants.

Un avantage de l'appareil vient aussi de 5 ses possibilités d'adaptation. Il permet d'inscrire des réseaux de Bragg à saut de phase aussi bien dans les fibres optiques que dans les guides planaires, voire les semi-conducteurs. Comme la lame n'influe que sur la phase du faisceau, peut adapter on au procédé 10 d'inscription des modifications habituellement employées dans l'inscription des réseaux de Bragg (par exemple l'apodisation de la réponse spectrale permet la réduction des lobes spectraux secondaires dans le spectre de transmission).

Si l'on place plusieurs lames de phase dans le trajet du faisceau, on peut inscrire des réseaux de Bragg à sauts de phase multiples dont l'intérêt a déjà été souligné (voir le document (13)).

A titre d'exemple on a inscrit un réseau de 20 Bragg à saut de phase avec les caractéristiques suivantes : longueur du réseau: 10 nm ; puissance d'insolation : 10 mW ; type de fibre optique : SMF28 hydrogénée; durée d'inscription: 10 minutes. l'inscription, on a analysé le spectre avec une source 25 accordable de résolution 1 pm. Le tracé expérimental correspond bien au tracé théorique, fourni par équations vues plus haut. Le saut de phase est déterminé par la comparaison des deux tracés.

B. L'invention s'applique aussi à la30 fabrication de réseaux de Bragg effaçables.

Lors de l'inscription d'un réseau de Bragg par une méthode interférométrique telle que celles qui ont été considérées plus haut, il peut arriver que la

longueur d'onde de Bragg du réseau inscrit se trouve être différente de celle qui est attendue. Cela est dû à la mauvaise reproductibilité de ces méthodes cause de l'incertitude particulier à Il peut connaissance de l'angle réel d'inscription). aussi arriver que, du fait d'une instabilité du montage ou à cause d'une erreur de réglage ou d'une mauvaise connaissance de l'indice effectif de propagation du quide, le réseau inscrit n'ait pas les caractéristiques initialement prévues. Généralement, la fibre où est inscrit ce réseau doit être sacrifiée.

Pour résoudre ce problème, une solution élégante consiste à pouvoir effacer les réseaux n'ayant pas les caractéristiques initialement voulues. Ainsi peut-on inscrire des réseaux-tests dans une fibre sans altérer les propriétés spectrales de celle-ci. De cette manière les méthodes interférométriques gagnent en reproductibilité.

On considère un réseau de Bragg inscrit 20 dans un guide. Il peut être représenté par l'expression:

$$n(z) = n_0 + \Delta n_{moy} + \Delta n_0 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi}{\Lambda} \cdot z\right)$$

Supposons que l'on inscrive ensuite un réseau identique au précédent à la même position avec seulement un changement de phase de π sur la longueur du réseau. On a alors :

$$n(z) = n_0 + \Delta n_{moy} + \Delta n_0 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi}{\Lambda} \cdot z\right) + \Delta n_{moy} - \Delta n_0 \cdot \cos\left(\frac{2 \cdot \pi}{\Lambda} \cdot z\right) = n_0 + 2 \cdot \Delta n_{moy}$$

Le terme de modulation a disparu, il ne reste qu'une augmentation moyenne de l'indice. Si l'on

10

observe le spectre de transmission autour de la longueur d'onde de Bragg on ne voit plus d'effet de filtrage. Le réseau de Bragg a été effacé.

Une solution pratique possible serait de déplacer le réseau en translation d'une demi-période afin de réinscrire un réseau en opposition de phase mais cela nécessiterait d'avoir recours à une platine de translation précise à au moins 0,1 micromètre (le pas des interférences est généralement voisin de 0,5 µm). De plus la translation risquerait de dégrader le réglage de focalisation dans le coeur.

L'invention résout ce problème de façon très simple et peu coûteuse. La lame de phase est placée dans le faisceau grâce au dispositif à plusieurs degrés de liberté. La position du saut de phase se trouve en dehors du réseau de sorte que la phase est constante dans celui-ci. On inscrit alors le réseau de la même manière que s'il n'y avait pas de lame. Si la décision est prise d'effacer le réseau, commande au dispositif une translation de la lame de manière à faire un changement de phase de l'ensemble du réseau. Dans le cas du montage à miroir de Lloyd cela revient par exemple à venir placer le saut de phase sur l'axe optique du faisceau de manière à déphaser les deux parties interférentes de π . prolonge alors l'inscription jusqu'à ce que le spectre du réseau disparaisse. On a finalement l'effet de ce que l'on peut appeler une sur-inscription opposée.

A titre d'exemple, on a inscrit un réseau de Bragg classique de 4 millimètres de longueur dans une fibre optique hydrogénée (140x10⁵ Pa durant trois semaines). A un niveau donné de l'inscription, on a déplacé le dispositif en translation de manière à sur-

5

10

15

20

25

inscrire en opposition de phase un réseau identique au précédent. Le coefficient de réflexion décroît après la translation du dispositif pour retrouver sa valeur initiale. Le temps d'effacement du réseau est égal au temps d'inscription et, après l'effacement total du précédent réseau, un nouveau réseau peut s'inscrire en continuité.

On indiqué maintenant l'intérêt de l'invention pour fabriquer des réseaux effaçables :

- 10 1. Grande « flexibilité » : contrairement à la solution qu'offre la translation, le réglage que l'on fait ici est indépendant de la valeur du pas de la modulation et donc de la longueur d'onde du réseau. Comme on ne change que la phase, on peut appliquer ce principe d'effacement à toutes sortes de réseaux (par exemple aux réseaux « chirpés » (« chirped gratings ») et aux réseaux avec un saut de phase).
- 2. Maîtrise du résultat : le changement de phase est un paramètre bien maîtrisé grâce à l'appareil. La translation de la lame ne nécessite pas une très grande précision : 0,1 mm est suffisant. A condition de pouvoir suivre l'évolution du spectre en temps réel, on peut effacer le réseau avec la précision souhaitée sur la valeur résiduelle de réflexion.
- 25 3. Reproductibilité : elle ne pose pas de problème ici. Puisque le déphasage est maîtrisé, l'effacement se fait de manière reproductible.
- Facilité de mise en oeuvre : à condition de pouvoir suivre l'évolution des caractéristiques spectrales du réseau en temps réel, l'effacement ne présente aucune difficulté puisqu'il ne nécessite qu'une commande de translation sur le dispositif de support

de lame et une obturation du faisceau laser au moment opportun.

Il convient de noter que, grâce à l'invention, le calibrage du banc d'inscription peut être fait régulièrement sans altérer le spectre de transmission de la fibre utilisée pour inscrire le réseau de test.

De plus, l'effacement du réseau permet d'obtenir un faible coefficient de réflexion à la fin de l'inscription et non pas au début. Ainsi, le réglage de la focalisation dans le coeur a déjà été faite et ne vient pas perturber la croissance du réseau.

C. L'invention s'applique aussi à la fabrication de réseaux de Bragg à cavité de Fabry-Perot.

Un interféromètre de Fabry-Perot comprend une cavité délimitée par deux miroirs de coefficients de réflexion R1 et R2. Quand une onde lumineuse de longueur d'onde λ pénètre dans la cavité il se produit un phénomène de résonance accordé sur le déphasage induit par la cavité. Quand les deux miroirs sont sans pertes et que R1=R2=R, l'intensité à la sortie de l'interféromètre prend la forme classique suivante :

$$I(\lambda) = \frac{1}{1 + \frac{4R}{(1 - R)^2} \cdot \sin^2\left(\frac{2\pi}{\lambda} \cdot n_{\text{cavité}} \cdot e\right)}$$

 n_{cavite} est l'indice intra-cavité pris égal à l'unité dans le cas de deux miroirs dans l'air et e est la largeur de la cavité. La réponse en nombre d'onde $(\sigma=1/\lambda)$ est une fonction périodique assimilable à un peigne. L'intervalle entre deux pics (ou intervalle spectral libre noté ISL) est donné par la relation :

10

15

$$\Delta \sigma = \frac{1}{2. n_{cavité} \cdot e}$$

La finesse des raies dépend de la valeur du coefficient de réflexion des deux miroirs et leur hauteur est liée à la différence entre les deux coefficients de réflexion.

Un réseau de Bragg peut être assimilé à un miroir autour de sa longueur d'onde de résonance. Il réfléchit une bande spectrale avec un coefficient de réflexion donné. Si l'on place deux réseaux de Bragg de même période l'un à la suite de l'autre, on crée une cavité de Fabry-Perot. Dans l'exemple d'application A on a considéré l'introduction d'un seul pic secondaire. En ajustant la distance le entre les deux réseaux on peut introduire une série de pics dans la bande réfléchie par l'ensemble des deux réseaux.

Le fait qu'un réseau de Bragg ne soit pas un réflecteur plan, comme un miroir, mais un réflecteur distribué sur toute sa longueur implique que l'intervalle spectral libre d'un réseau à cavité de Fabry-Pérot n'est pas constant.

On peut réaliser la cavité par surinscription opposée. Considérons un réseau de Bragg d'amplitude de modulation d'indice $\Delta n_0/2$ avec un changement de phase de π à l'abscisse $z=z_1$. On note L la longueur totale du réseau initial, Λ la période de modulation et Δn_{moy} la variation finale d'indice moyen. On peut représenter ce réseau par l'équation du changement d'indice :

5

10

15

20

32

$$\Delta n_1(z) = \frac{\Delta n_{moy}}{2} + \frac{\Delta n_0}{2} \cdot \cos(\frac{2\pi}{\Lambda} \cdot z) \quad \text{pour } 0 \le z \le z_1$$

$$\Delta n_1(z) = \frac{\Delta n_{moy}}{2} - \frac{\Delta n_0}{2} \cdot \cos(\frac{2\pi}{\Lambda} \cdot z) \quad \text{pour } z_1 \le z \le L$$

On considère un autre réseau, identique au premier mais avec un changement de phase à l'abscisse $z_2(z_1 \le z_2)$. Soit $\Delta n_2(z)$ sa fonction représentative. On écrit la modulation d'indice qui va résulter de la somme de ces deux variations où les deux parties de réseau en opposition de phase s'annulent :

$$\Delta n(z) = \Delta n_1(z) + \Delta n_2(z) = \Delta n_{moy} + \Delta n_0 \cdot \cos\left(\frac{2\pi}{\Lambda} \cdot z\right) \text{ pour } 0 \le z \le z_1$$

$$\Delta n(z) = \Delta n_1(z) + \Delta n_2(z) = \Delta n_{moy}$$
 pour $z_1 \le z \le z_2$

10
$$\Delta n(z) = \Delta n_1(z) + \Delta n_2(z) = \Delta n_{moy} - \Delta n_0 \cdot \cos\left(\frac{2\pi}{\Lambda} \cdot z\right) \text{ pour } z_2 \le z \le L.$$

Si l'on prend
$$z_1 = \frac{L-e}{2}$$
 et $z_2 = \frac{L+e}{2}$ on a

ainsi réalisé un réseau de Bragg à cavité de Fabry-Perot.

Différentes méthodes sont déjà connues pour la fabrication d'un réseau de Bragg à cavité de Fabry-15 Perot en particulier par le document (9) où il est réalisé par l'inscription de deux réseaux de Bragg successifs espacés de la longueur de la cavité. L'accord sur l'intervalle spectral et sur la position des pics est obtenu grâce à une insolation uniforme de cavité qui modifie la valeur de l'indice de propagation dans cette zone. La méthode nécessite l'inscription du réseau à cavité de Fabry-Perot en trois étapes. Il est notamment nécessaire d'inscrire deux réseaux successifs, ce qui augmente la difficulté 25 de réalisation.

la réalisation L'invention permet réseau à cavité de Fabry-Pérot par une sur-inscription opposée. L'invention permettant de positionner un saut de phase de π dans un réseau, il suffit de placer un appareil conforme à l'invention à une certaine abscisse pendant un temps t₁ puis à une autre abscisse pendant un temps t2 pour pouvoir réaliser une cavité de Fabrydurée totale Afin de déterminer la Perot. d'inscription, il est nécessaire de qualifier $\Delta n(t)$ dans le cadre du protocole expérimental de réalisation du réseau de Bragg à cavité de Fabry-Perot.

On détermine tout d'abord les conditions expérimentales du réseau à cavité de Fabry-Pérot à inscrire : les longueurs l_1 et l_2 des deux réseaux de Bragg et leurs coefficients de réflexion R_1 et R_2 , la longueur de la cavité e, le type de fibre et la puissance d'insolation. Tous ces paramètres permettent de tracer le spectre grâce à une méthode matricielle (voir le document (12)) et ainsi de prévoir la forme de la réponse spectrale du réseau à cavité de Fabry-Perot. Pour le calcul de l'intervalle spectral libre on a besoin de connaître la longueur de la cavité ainsi que la valeur du changement d'indice moyen. On peut procéder de la façon suivante :

On déduit Δn_0 par la relation :

où η est le facteur de confinement de l'onde guidée dans le coeur. La longueur totale L du réseau est donnée par : $L=l_1+e+l_2$. A cette longueur L et à cette

10

15

20

25

modulation d'indice correspond un coefficient de réflexion R donné par :

$$R = \tanh \left(\frac{\pi. \Delta n_0}{\lambda_{Bragg}} . \eta. L \right)$$

On inscrit donc un réseau de longueur L pour avoir un coefficient de réflexion R. Soit t_{total} le temps d'insolation mesuré. Durant cette inscription la longueur d'onde de Bragg a subi un décalage $\Delta \lambda_{\text{Bragg}}$ correspondant à l'élévation de la valeur de l'indice moyen Δn_{mov} :

 $\Delta n_{moy} = \frac{\Delta \lambda_{Bragg}}{2. \Lambda}$

5

10

20

25

On peut ainsi déterminer l'intervalle spectral libre :

$$\Delta \sigma = \frac{1}{2. (n_0 + \Delta n_{max}) \cdot e}$$

Si la valeur de l'ISL ne convient pas on a deux possibilités : soit changer e et reprendre une inscription pour déterminer la nouvelle valeur de t_{total}, soit continuer le processus et finir l'inscription par une insolation uniforme de la cavité qui aura pour effet d'augmenter l'indice moyen.

Les temps d'insolation des deux réseaux opposés en phase sont égaux : $t_1 = t_2 = \frac{t_{rotal}}{2}$.

Les premiers réseaux de test peuvent être effacés par la méthode décrite plus haut. On peut maintenant inscrire le réseau à cavité Fabry-Perot. On place le saut de phase à la distance l_1 du bord du

réseau grâce à un appareil conforme à l'invention et on inscrit un réseau pendant un temps t_1 puis on déplace la lame par translation grâce à son dispositif de support sur une distance e et on prolonge l'inscription d'un temps t_2 . Le réseau de Bragg à cavité Fabry-Perot est inscrit.

On indique maintenant l'intérêt de l'invention pour fabriquer un tel réseau de Bragg.

- 1. « Flexibilité » de fabrication : on peut inscrire 10 n'importe quelle longueur d'onde de Bragg tout comme pour le réseau à saut de phase. La longueur de la cavité, tout comme la longueur des deux réseaux, est limitée par la taille maximale d'un réseau de Bragg être inscrit par le montage pouvant interférométrique utilisé. Elle n'est pas limitée 15 par l'appareil. Ce dernier offre la possibilité de régler la longueur de la cavité avec la précision offerte par le réglage en y. En jouant sur la durée totale d'inscription et sur la longueur relative des deux réseaux on peut choisir les coefficients de 20 réflexion de ces réseaux. On voit donc que plupart des paramètres sont accessibles avec une grande « flexibilité ».
- 2. Reproductibilité: il n'y a pas de problème de reproductibilité lié à la valeur de la longueur d'onde des deux réseaux de Bragg puisqu'ils ont la même période. C'est un avantage par rapport aux méthodes connues.
- D. L'invention s'applique aussi à la 30 fabrication d'un réseau de Bragg à enveloppe de modulation d'indice particulière.

On peut écrire l'équation d'un réseau de Bragg non uniforme sous la forme :

$$\Delta n(z) = \Delta n_{moy}(z) + \Delta n_{mod}(z) \cdot \cos\left(\frac{2. \pi}{\Lambda} \cdot z\right)$$

 $\Delta n_{moy}(z)$ est la répartition d'indice moyen(en fonction de l'abscisse z), $\Delta n_{mod}(z)$ est l'enveloppe de modulation d'indice du réseau de Bragg et Λ est la période de la modulation.

La réalisation de réseaux non uniformes permet d'obtenir des composants plus évolués. Il est par exemple souvent souhaitable d'effectuer une apodisation des réseaux. Un réseau apodisé présente dans son spectre de transmission des rebonds très réduits autour du pic central ce qui en fait un composant particulièrement intéressant pour tous types d'applications.

Considérons maintenant le principe de la sur-inscription déphasée dynamique : on reprend ici le principe de base présenté dans les exemples d'application B et C (inscription successive de deux réseaux avec des parties en opposition de phase) à la différence près que la sur-inscription se fait sur des temps variables et pour un positionnement et une valeur du saut de phase variables. Analytiquement cela revient à considérer une croissance de réseau définie par la relation :

$$\Delta n(z, T) = \int_{0}^{T} \left[a(z, t) + b(z, t) \cdot \cos \left(\frac{2 \cdot \pi}{\Lambda} \cdot z + \Phi(z, t) \right) \right] dt$$

25 avec
$$a(z,t) = \frac{\partial \Delta n_{moy}}{\partial t}(z,t)$$
 et $b(z,t) = \frac{\partial \Delta n_{mod}}{\partial t}(z,t)$.

a(z,t) caractérise la cinétique de croissance du changement d'indice moyen dans le réseau,

5

10

15

dépend de nombreux paramètres (par exemple puissance d'insolation et type de fibre) et peut être déterminé par l'étude de l'évolution de la longueur d'onde de Bragg lors de l'inscription d'un réseau de test.

- b(z,t) caractérise la cinétique de croissance de l'enveloppe de modulation de l'indice dans le réseau, dépend de nombreux paramètres et peut être déterminé par l'étude de l'évolution du coefficient de réflexion maximal lors de l'inscription d'un réseau de test.
- $\Phi(z,t)$ est la fonction définie par le positionnement et l'inclinaison de la lame ou des lames. C'est une fonction par paliers.

L'évolution de l'indice moyen n'est pas modifiable avec l'invention. On s'intéresse donc uniquement à la valeur de la modulation de l'indice

$$\Delta n_{per}$$
 $(z, T) = \int_{0}^{T} b(z, t) \cdot cos \left[\frac{2\pi}{\Lambda} \cdot z + \Phi(z, t) \right] dt.$

20

5

10

On peut écrire :

$$\begin{split} \Delta n_{\text{per}}(z,\,T) \; &= \; \left\{ \int\limits_0^T \left[b(z,\,t) \, . \, \cos\left(\Phi(z,\,t)\,\right) \right] . \, dt \right\} . \, \cos\!\left(\frac{2.\,\pi}{\Lambda} \, . \, z\right) \\ &- \left\{ \int\limits_0^T \left[b(z,\,t) \, . \, \sin\left(\Phi(z,\,t)\,\right) \right] . \, dt \right\} . \, \sin\!\left(\frac{2.\,\pi}{\Lambda} \, . \, z\right) \end{split}$$

On voit que ce terme de modulation est la somme de deux modulations d'amplitudes déterminées par la fonction $\Phi(z,t)$. On donne un cas particulier d'application lorsque Φ prend pour valeur 0 ou π . On

considère d'abord une sur-inscription opposée dynamique à saut unique. On définit :

 $\Phi(z,t) = \pi \quad \text{si} \quad 0 \le z \le z_*(t)$

5

 $\Phi(z,t)=0$ si $z_{\pi}(t) \le z \le L$ (L : longueur du réseau de Bragg).

La fonction $z_\pi(t)$ définit le mouvement du saut de phase. La croissance du réseau à l'abscisse z est fonction du temps respectif de modulation déphasée $(t_\pi(z))$ ou non déphasée $(t_0(z))$ que voit cette partie élémentaire du réseau. On note T la durée totale de l'inscription. On note $\Delta n_{mod}^T(z)$ l'amplitude de modulation d'indice finale du réseau à l'abcisse z. On peut écrire :

$$\Delta n_{\text{mod}}^{T}(z) = \left| \int_{0}^{t_{0}(z)} b(z, t) \cdot dt - \int_{t_{0}(z)}^{T} b(z, t - t_{0}(z)) \cdot dt \right|$$

On définit A(z) la fonction normée d'enveloppe de modulation : $\Delta n_{mod}^T(z) = \Delta n_o x A(z)$. D'une manière générale on note A_0 la valeur minimale de cette fonction. A(z) est la fonction que l'on cherche à obtenir dans le réseau. Pour cela, la connaissance de la cinétique de croissance de la modulation d'indice est nécessaire. Par hypothèse on supposera cette fonction de croissance connue et indépendante de l'abscisse dans le réseau. On pose :

$$\Delta n_{\text{mod}}(t_0) = \int_0^{t_0} b(t) \cdot dt$$

d'où:

$$A(z) = \frac{\left| \Delta n_{mod}(T - t_0(z)) - \Delta n_{mod}(t_0(z)) \right|}{\Delta n_0}$$

Dans la pratique, deux cas sont possibles et correspondent à deux choix de mouvement du saut de phase (déplacement puis repos ou l'inverse). Ces deux mouvements donnent un résultat identique.

On considère maintenant le cas :

$$A(z) = \frac{\Delta n_{mod}(T - t_0(z))}{\Delta n_0} - \frac{\Delta n_{mod}(t_0(z))}{\Delta n_0}$$

Ce choix définit l'intervalle temporel de mouvement du saut de phase :

10 $A(z) \ge A_0$ implique $\Delta n_{mod}(t_0(z)) \le \Delta n_{mod}(T-t_0(z)) - \Delta n_0 x A_0$ ce qui implique $t_0(z) \le t_{sup}$

 $A(z) \le 1$ implique $\Delta n_{mod}(t_0(z)) \ge \Delta n_{mod}(T-t_0(z)) - \Delta n_0$ ce qui implique $t_0(z) \ge t_{inf}$.

On en déduit :

15
$$z_{\pi}(t) = A^{-1}(1)$$
 pour $0 \le t \le t_{inf}$

$$z_{\pi}(t) = A^{-1} \left[\frac{\Delta n_{mod}(T-1)}{\Delta n_0} - \frac{\Delta n_{mod}(t)}{\Delta n_0} \right] \qquad \text{pour } t_{inf} \le t \le t_{sup}$$

$$z_{\pi}(t) = A^{-1}(A_0) \qquad \text{pour } t_{sup} \le t \le T.$$

On voit donc que la réalisation d'une modulation d'indice suivant la fonction A(z) dans le cas d'une méthode à sur-inscription opposée dynamique à saut unique ne peut se faire que dans le cas où A(z) est une fonction inversible.

Si A(z) n'est pas définie sur un intervalle de bijection une autre méthode doit être appliquée. Il faut découper cet intervalle en parties de bijection. Le nombre de sauts de phase à placer dans le faisceau est alors égal au nombre d'intervalles de bijection.

5

20

25

(

Soit N le nombre de bijections, soit i le numéro de l'intervalle de bijection de $A(z)[z_{i-1}; z_i]$.

On définit Δn_0^i : $\Delta n_0^i = \max(\Delta n_0.A(z))$ dans $[z_{i-1};z_i]$ et $A_i(z)$: application de $[0;z_i-z_{i-1}]$ dans [0;1] qui à z associe $\frac{\Delta n_0}{\Delta n_0^i}$. $A(z_{i-1}+z)$.

Ce problème se résout de la même manière que dans le cas du saut unique. Il faut pour cela déterminer le mouvement des N sauts de phase en appliquant les formules à une série de fonctions $z_{\pi}^{i}(t)$ définies par rapport à chaque origine z_{i-1} . Quelle que soit la forme de A(z), la méthode de sur-inscription opposée dynamique à sauts multiples permet donc la réalisation du réseau correspondant.

Considérons maintenant la réalisation d'une enveloppe de modulation d'indice particulière grâce à l'invention. La translation en y du dispositif de support de lame permet le positionnement du saut de phase en n'importe quel endroit du réseau. Un moteur commandé par un logiciel permet donc d'assurer le mouvement $z_{\pi}(t)$ et ainsi d'induire une modification sur l'enveloppe de modulation de l'indice du réseau.

la fonction A(z) οù Au cas définie sur un intervalle de bijection il est possible de placer une série de dispositifs munis de lames les uns à la suite des autres pour réaliser la modification par la méthode des sauts multiples. De même que pour un la dispositif unique de support, commande différents moteurs permet la réalisation du composant. Cette réalisation nécessite la connaissance précise de la fonction de croissance du réseau : $\Delta n_{mod}(t)$. Cette

25

connaissance peut se faire par l'étude d'un réseau de test dont on mesure l'évolution du facteur de réflexion par rapport au temps. Cette mesure doit se faire à la même puissance que celle utilisée ultérieurement pour la réalisation du réseau de forme A(z). On déduit la fonction recherchée par la relation :

$$\Delta n_{mod}(t) = \frac{\lambda_{Bragg}}{\pi. \ \eta. \ L} . arg tanh(\sqrt{R(t)})$$

(voir plus haut l'inscription d'un réseau de Bragg à cavité de Fabry-Perot).

- D'une manière plus simple on peut aussi 10 approximation de la fonction A(z) réaliser une la croissance de l'indice de modulation supposant Dans rapport au temps. ce cas linéaire par formulation des équations en est grandement facilitée.
- On indique maintenant l'intérêt de l'invention pour la fabrication d'un réseau de Bragg ayant une enveloppe de modulation d'indice particulière.
- 1. « Flexibilité » de fabrication : on peut inscrire un réseau de Bragg de période spatiale constante ou 20 variable (« chirp ») à n'importe quelle longueur et n'importe quelle d'onde de Bragg d'enveloppe de modulation d'indice ou d'indice moyen, à condition de placer de manière appropriée un nombre suffisant de dispositifs de support munis 25 de lames de phase.
 - 2. Facilité de mise en oeuvre : la réalisation du réseau est simple. Il suffit de mesurer la fonction de croissance d'un réseau à une puissance donnée, puis d'inverser la fonction A(z) à réaliser. Chaque dispositif de support de lame muni de son logiciel

de commande gère alors le déplacement de la lame correspondante.

Il convient de noter que la fonction de croissance de l'indice de modulation par rapport au temps peut être déterminée de manière expérimentale.

On donne maintenant quelques exemples d'applications. Pour les exposer facilement on considère le cas de l'approximation linéaire : $\Delta n_{mod}(t) = a.t.$

a) On peut chercher à inscrire un réseau 10 avec une enveloppe de modulation linéaire du genre de la figure 16. Dans le cas de l'approximation linéaire on définit le mouvement du saut de phase de la façon suivante :

$$z_{\pi(t)} = \frac{2. L}{T}$$
 t pour $0 \le t \le \frac{T}{2}$ et $z_{\pi}(t) = L$ pour $\frac{T}{2} \le t \le T$.

b) On peut chercher à apodiser un réseau de Bragg. On choisit une enveloppe de forme gaussienne :

$$A(z) = \exp[-(z-L/2)^2/(L/N)^2]$$

Le réseau a alors la forme donnée à la figure 17 lorsque N=4. Une telle forme permet 20 d'apodiser le réseau ou plus précisément sa réponse spectrale. Dans le spectre de réflexion de ce réseau les lobes secondaires sont réduits par rapport à un réseau classique.

Dans l'exemple considéré, A(z) n'est pas 25 défini sur un intervalle de bijection. On définit donc deux fonctions :

Intervalle 1 : [0;L/2] :

 $A_1(z) = \exp[-(z-L/2)^2/(L/N)^2]$ pour z appartenant à [0;L/2]

5

$$A_0^1 = 0$$

$$An_0^1 = \Delta n_{mod}(T)$$

Intervalle 2 : [L/2;L] :

$$A_1(z) = \exp[-(z^2/L/N)^2]$$
 pour z appartenant à [0;L/2]

 $5 \quad A_0^2 = 0$

$$An_0^2 = \Delta n_{mod}(T)$$

On en déduit le mouvement des deux sauts de phase :

Intervalle 1:

10
$$z_{\pi}^{1}(t) = \frac{L}{2} \cdot \left[1 - \frac{2}{N} \cdot \sqrt{\ln \left(\frac{T}{T - 2. t} \right)} \right]$$
 pour $0 \le t < \frac{T}{2}$

$$z_{\pi}^{1}(t) = 0$$
 pour $\frac{T}{2} \le t \le T$

Intervalle 2:

$$z_{\pi}^{2}(t) = \frac{L}{2} \cdot \left[1 + \frac{2}{N} \cdot \sqrt{\ln \left(\frac{T}{T - 2. t} \right)} \right] \qquad \text{pour } 0 \le t < \frac{T}{2}$$

$$z_{\pi}^{2}(t) = L$$
 pour $\frac{T}{2} \le t \le T$

- Les documents cités dans la présente description sont les suivants :
 - (1) C.G. Askins, T.-E. Tsai, G.M. Williams, M.A. Putnam, M. Bashkansky et E.J. Friebele, « Fiber Bragg reflectors prepared by a single excimer pulse », Optics Letters, 17, 11, (1992), pp.833-835
 - (2) F. Bilodeau, K.O. Hill, B. Malo, D.C. Johnson et J. Albert, « High-return-loss narrowband all-fiber

bandpass Bragg transmission filter », IEEE Phot. Tech. Lett, 6, 1, (1994), pp.80-82

- (3) I. Baumann, J. Seifert, W. Nowak et M. Sauer, « Compact all-fiber Add-Drop-Multiplexer using Fiber Bragg Gratings », IEEE Phot. Tech. Lett., 8, 10, (1996), pp.1331-1333
- (4) C.H. Henry, Y. Shani, R.C. Kistler, T.E. Jewell, V. Pol, N.A. Olsson, R.F. Kazarinov, K.J. Orlowsky, « Compound Bragg reflection filters made by spatial frequency doubling lithography », J. Lightwave Technol., 7, 9, (1989), pp.1379-1385
 - (5) K.O. Hill, D.C. Johnson, F. Bilodeau et S. Faucher, « Narrow-bandwidth optical waveguide transmission filters », Electron. lett., 23, 9, (1987), pp.465-466
 - (6) R. Kashyap, G.D. Maxwell et B.J. Ainslie, « Laser-trimmed four-port bandpass filter fabricated in single-mode photosensible Ge-doped planar waveguide », IEEE Phot. Tech. Lett., 5, 2, (1993), pp.191-194
 - (7) R. Kashyap, P.F. McKee et D. Armes, « UV written reflection grating structures in photosensitive optical fibres using phase-shifted phase masks », Electron. Lett., 30, 23, (1994), pp.1977-1978
- 25 (8) S. Legoubin, M. Douay, P. Bernage, P. Niay, J.F. Bayon et T. Georges, « Photoinscription de filtres de Bragg dans des fibres dopées à l'oxyde de germanium », J. Optics., 23, 4, (1992), pp.143-156

5

15

- (9) S. Legoubin, M. Douay, P. Bernage, P.Niay, J.F. Bayon, T. Georges, J. Opt. Soc. Am., Al2, (1995), p.1687
- (10) G. Meltz, W.W. Morey et W.H. Glenn, « Formation of Bragg gratings in optical fibers by a transverse holographic method », Optics Letters, 14, (1989), pp.823-825
- (11) I. Riant, p. Sansonetti, H. Fevrier, S. Artigaud, « Réalisation d'un filtre de Bragg photo-inscrit dans une fibre optique à l'aide d'un montage interférométrique constitué d'un miroir unique », Communication aux JNOG, (1993), Marseille, Session 2.
- (12) M.Yamada et K. Sakuda, « Analysis of almostperiodic distributed feedback slab waveguides via a fundamental matrix approach », Applied Optics, 26, 16, (1987), pp.3474-3478.
- (13) R. Zengerle et O. Leminger, « Phase-shifted Bragg-Grating Filters with Improved Transmission Characteristics », J. Lightwave Technol., 13, 12, (1995), pp.2354-2358.

REVENDICATIONS

- 1. Procédé d'inscription, dans un substrat transparent (36) formant guide de lumière, notamment dans une fibre optique, d'un réseau de Bragg formant un filtre spectral vis-à-vis d'une onde lumineuse qui le traverse, procédé selon lequel on transfère par un phénomène de photosensibilité, dans ledit substrat, la figure des interférences entre deux faisceaux lumineux (28, 30) angulairement décalés, de même longueur d'onde et cohérents, ce procédé étant caractérisé en ce que au moins l'un desdits faisceaux lumineux est divisé en au moins deux sous-faisceaux présentant un décalage de phase l'un par rapport à l'autre.
- 2. Procédé selon la revendication 1, dans 15 lequel la figure des interférences est transférée selon une configuration à séparation d'amplitude.
 - 3. Procédé selon la revendication 1, dans lequel la figure des interférences est transférée selon une configuration à séparation du front d'onde.
- 4. Appareil pour la mise en oeuvre du procédé d'inscription selon la revendication 1, cet appareil étant caractérisé en ce qu'il comprend :
 - au moins une lame de phase (42) apte à créer, entre au moins deux sous-faisceaux, un décalage de phase grâce à une différence de chemin optique, et
 - un moyen (61) de réglage de la position de la lame de phase, ce moyen de réglage ayant au moins deux degrés de liberté, l'un étant un degré de liberté angulaire prévu pour régler la valeur du décalage de phase et l'autre étant un degré de liberté de translation prévu pour régler la position du décalage de phase dans le faisceau lumineux formé par les deux sousfaisceaux.

5

10

25

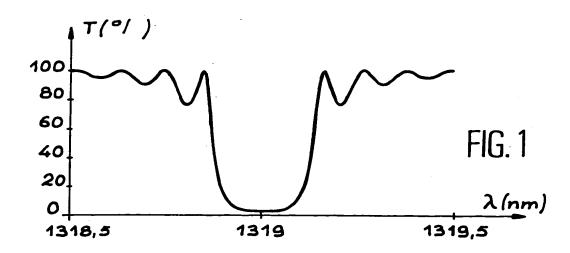
- 5. Appareil selon la revendication 4, comprenant en outre des moyens interférométriques à deux ou trois miroirs (32, 34) pour le transfert de la figure des interférences selon une configuration à séparation d'amplitude.
- 6. Appareil selon la revendication 4, comprenant en outre des moyens interférométriques à prisme (46) ou à miroir replié de Lloyd (64) pour le transfert de la figure des interférences selon une configuration à séparation du front d'onde.
- 7. Réseau de Bragg à saut de phase et haute sélectivité spectrale obtenu par le procédé selon la revendication 1, le décalage de phase que présentent les deux sous-faisceaux étant avantageusement égal à π .
- 8. Réseau de Bragg obtenu par le procédé selon la revendication 1, ce réseau de Bragg étant identique à un réseau de Bragg pré-inscrit et étant inscrit sur ce dernier, à la même position, avec un changement de phase de π sur toute la longueur du réseau pré-inscrit, pour effacer ce dernier en totalité ou en partie afin d'obtenir un coefficient de réflexion donné.
 - 9. Cavité de Fabry-Pérot délimitée par deux réseaux de Bragg spatialement espacés, ces deux réseaux de Bragg étant obtenus par le procédé selon la revendication 1.
 - enveloppe de Réseau de Bragg à 10. modulation d'indice déterminée, notamment réseau de le procédé selon obtenu par apodisé, revendication 1 par inscriptions successives de deux réseaux de Bragg comprenant des parties en opposition de phase, la sur-inscription d'un réseau de Bragg sur l'autre se faisant durant des temps variables, pour un

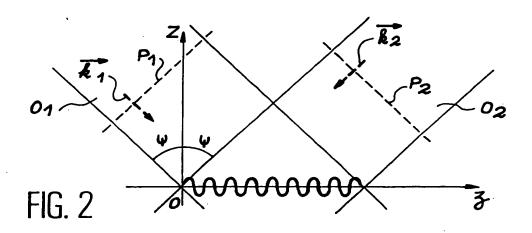
10

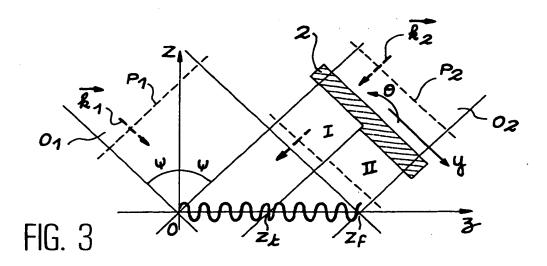
25

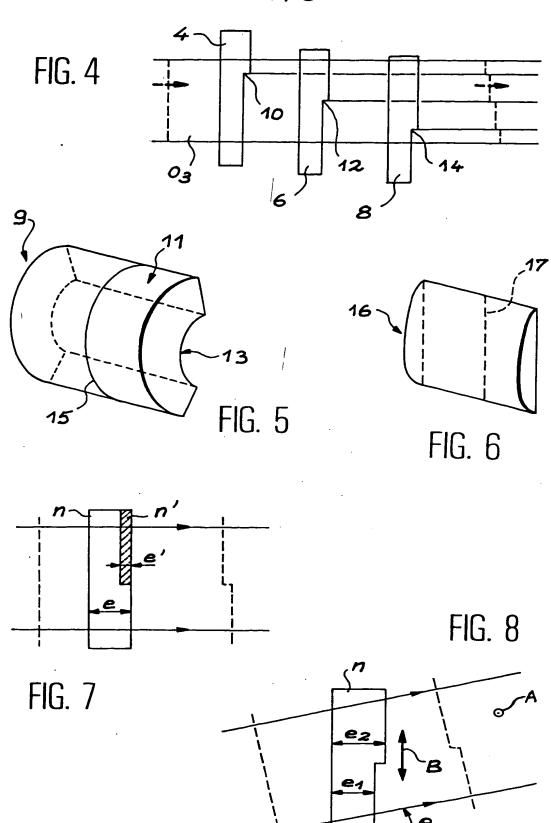
positionnement variable du décalage de phase et pour une valeur variable de ce dernier.

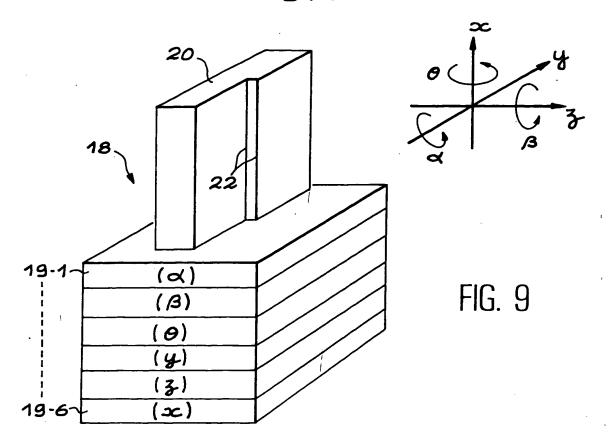
11. Réseau de Bragg selon la revendication 10, la position du décalage de phase étant déplacée 5 avec un mouvement programmable.

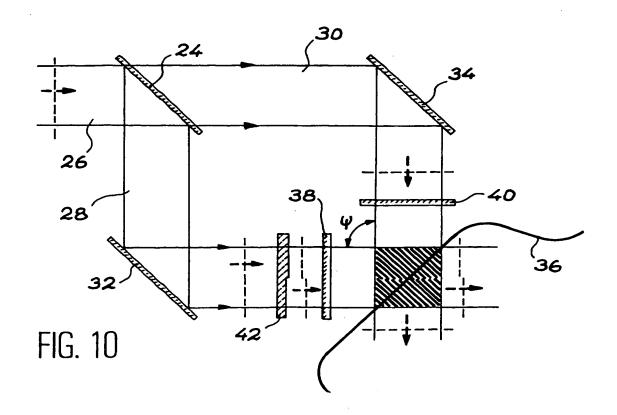


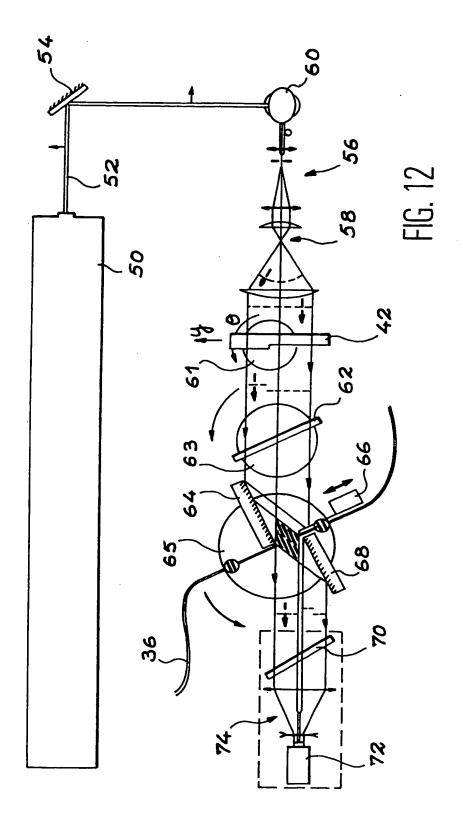


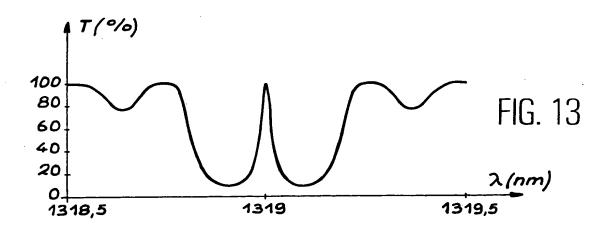


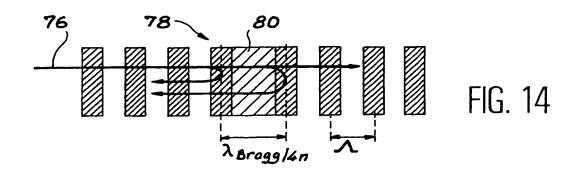












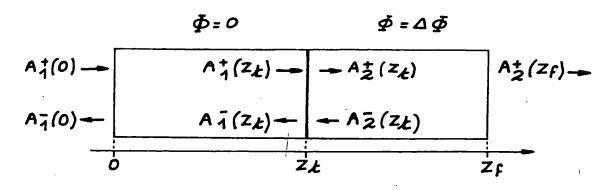


FIG. 15

